

ESERCIZIO

- a) Si progetti un regolatore di tipo *PI* per un sistema descritto dalla funzione di trasferimento  $G(s)$ , in modo da garantire *comunque* un *margin*e di fase di  $45^\circ$  al variare del parametro incognito  $T$ , e cercando di ottenere il *massimo valore di pulsazione critica*.

$$G(s) = \frac{10}{(1 + 2s)(1 + Ts)} \quad 0.1 \leq T \leq 2$$

- b) Si determini il corrispondente *algoritmo di controllo digitale*.