Fondamenti di automatica – Laurea on Line

ERRATA CORRIGE CD-ROM edizione 2002 – aggiornato al 13/1/05

Lezione	Posizione	Errata	Corrige
04	piazzola modulo 2, esercizio 1, pagina 2, riga 10	$w(t) = k\sqrt{\rho(p_{in}(t) - p_{out}(t))}$	$w(t) = k\sqrt{\frac{p_{in}(t) - p_{out}(t)}{\rho}}$
04	modulo 3(00:30)	$x_n(t) = k_1(x_n(t_0), \dots)$	$x_n(t) = k_n(x_1(t_0), \dots)$
06	piazzola modulo 2, esercizio 2, riga 4	$\dot{x}_2(t) = 2x_2(t) + x_2(t)$	$\dot{x}_2(t) = 2x_2(t)$
06	piazzola modulo 2, esercizio 2, ultima riga	$y(t) = \dots = -6e^t + 4e^{2t}$	$y(t) = \dots = -6e^t - 2e^{2t}$
09	piazzola modulo 1, esempio 1, riga 5	$\dot{x}_2(t) = -x_2(t)$	$\dot{x}_2(t) = -x_2(t) + u(t)$
09	piazzola modulo 1, esempio 1, riga 18	$\dots \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} u(\tau) d\tau$	$\dots \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix} u(\tau) d\tau$
14	modulo 1 (04:15)	<i>audio: la sua funzione di trasferimento</i>	<i>audio: la sua rappresentazione in termini di trasformate</i>
14	modulo 2 (01:32)	<i>audio: Y_2 diviso Y_1</i>	<i>audio: Y_2 diviso U_1</i>
22	piazzola modulo 3, complementi 1, riga 6	α_n	p_n
22	piazzola modulo 3, complementi 1, riga -3	φ_A	φ
22	piazzola modulo 3, complementi 1, riga -2	φ_A	φ
37	modulo 3, pop-up sulla barra dei tempi	Cenni al calcolo di sistemi a eventi discreti	Cenni al controllo di sistemi a eventi discreti