

Fondamenti di automatica – Laurea on Line

ERRATA CORRIGE CD-ROM edizione 2001 – aggiornato al 15/03/02

Lezione	Posizione	Errata	Corrige
01	piazzola modulo 1, esempio 3, riga10	intevengono	intervengono
02	piazzola modulo 3, esempio 2, riga –1	capacitù	capacità
04	piazzola modulo 2, esercizio 1, riga 1	... se i seguenti sistemi dinamici sono ...	... se i seguenti sistemi sono ...
05	modulo 3 (05:35)	$t \geq 0$	$t \geq t_0$ (due volte)
05	piazzola modulo 3, complementi 1, pag.1, riga –4	... se si vuole rappresentare ...	... se si vogliono rappresentare ...
06	modulo 1 (01:14)	$x(0) = x(0)$	$x(0) = x_0$
06	modulo 1 (04:42)	x, y	$\overline{x}, \overline{y}$
06	modulo 2 (05:42)	e^{at}	e^{At}
06	modulo 3 (02:59)	x, y	$\overline{x}, \overline{y}$
07	modulo 1 (00:52)	=	$\cong$
07	modulo 1 (04:55)	audio: g per $\overline{x}$	audio: g di $\overline{x}$
07	modulo 2 (00:37)	$\dot{x}_2 = \dots - \frac{k}{Ml^2} x^2 + \dots$	$\dot{x}_2 = \dots - \frac{h}{Ml^2} x_2 + \dots$
07	modulo 2 (00:44)	audio: k	audio: h
07	modulo 2 (01:08)	audio: k	audio: h
07	modulo 2 (02:38)	$f_2(x, u) = \dots x^2 + \dots m$	$f_2(x, u) = \dots x_2 + \dots u$
09	piazzola modulo 2, esercizio 3	... se invece $b < 0$...	... se invece $b > 0$...
11	modulo 1 (04:05)	audio: l'integrale effettivamente si annulli	audio: la primitiva effettivamente si annulli
11	modulo 2 (10:09)	audio: integrabile tra zero e infinito	audio: integrabile
12	piazzola modulo 2, esempio 1, riga 14	$s = - - 6$	$s = -6$
13	modulo 1 (02:43)	dimensione matrice C: $p \times m$	dimensione matrice C: $p \times n$
13	piazzola modulo 1, esercizio 1, riga 2	$p = q = 2$	$p = m = 2$
13	modulo 2 (00:40)	componenti algebrici	complementi algebrici
13	modulo 3 (01:41)	z_i zeri p_i poli	$-z_i$ zeri $-p_i$ poli
14	modulo 1 (04:15)	audio: la sua funzione di trasferimento	audio: la sua rappresentazione in termini di trasformate
14	modulo 2 (da 03:14 a 05:09)	manca la sincronia video/audio	
14	modulo 3 (03:41)	2.1	2.2
15	modulo 1 (01:04)	audio: sistemi non lineari	audio: sistemi lineari
15	modulo 2 (01:45)	la fascia tra 0.99m e 1.01m non è disegnata in scala	
15	modulo 2 (03:03)	audio: vicino all'asse reale	audio: vicino all'asse immaginario

16	piazzola modulo 3, esercizio 1, riga 4	$m = G(0) = 1$	$m = G(0) = 4$
17	modulo 1 (04:24)	<i>mancano dei passaggi (vedi spiegazione sul forum)</i>	
18	modulo 2 (01:43)	<i>audio: modulo</i>	<i>audio: guadagno</i>
18	modulo 2 (07:56)	<i>audio: positivo</i>	<i>audio: positivo o nullo</i>
18	modulo 2 (08:01)	<i>audio: negativo o nullo</i>	<i>audio: negativo</i>
18	modulo 2 (08:26)	zeri c.c. con $x > 0$ zeri c.c. con $x \leq 0$	zeri c.c. con $x \geq 0$ zeri c.c. con $x < 0$
19	modulo 1 (02:25)	distrorsione	distrorsione
19	piazzola modulo 1, esempio 1, riga 11	arrondotata	arrotondata
19	modulo 2 (03:17)	$y(t) = \dots A \cdot \sin(\omega t - \dots)$ <i>errore nell'audio</i>	$y(t) = \dots A \cdot \sin(\omega t + \dots)$
19	modulo 2 (03:21)	Diagramma di Bode	Diagrammi di Bode
20	modulo 1 (13:54)	l'archiviazione	archiviazione
20	piazzola modulo 2, esercizio 2, riga -9	$x_B(k+1) = (1 - r_B - s_B)x_A(k) + r_B x_B(k)$	$x_B(k+1) = (1 - r_A - s_A)x_A(k) + r_B x_B(k)$
20	piazzola modulo 3, esercizio 2, riga 4	$x_2(k+1) = x_1(k) - x_2(k)$	$x_2(k+1) = x_1(k) + x_2(k)$
21	modulo 1 (07:29)	$\sum_{i=k_0}^{k-1} \prod_{h=k_0}^{k-i-1} A(h)B(i)u(i)$	$\sum_{i=k_0}^{k-1} \prod_{h=i+1}^{k-1} A(h)B(i)u(i)$
21	modulo 1 (08:24)	$\sum_{i=k_0}^{k-1} \prod_{h=k_0}^{k-i-1} A(h)B(i)u(i)$	$\sum_{i=k_0}^{k-1} \prod_{h=i+1}^{k-1} A(h)B(i)u(i)$
21	modulo 1 (12:47)	reversibilit�	reversibilit�
21	modulo 2 (04:08)	$\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial u}$	$\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial u}$
21	modulo 2 (04:31)	$\frac{\partial g}{\partial x}, \frac{\partial g}{\partial u}$	$\frac{\partial g}{\partial x}, \frac{\partial g}{\partial u}$
21	modulo 2 (04:57)	$\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial u}, \frac{\partial g}{\partial x}, \frac{\partial g}{\partial u}$	$\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial f}{\partial u}, \frac{\partial g}{\partial x}, \frac{\partial g}{\partial u}$
21	modulo 3 (00:17)	$\sum_{k=0}^{k-1} A^{k-i-1} B u(k)$	$\sum_{i=0}^{k-1} A^{k-i-1} B u(i)$
21	modulo 3 (01:02)	$\sum_{k=0}^{k-1} A^{k-i-1} B u(k)$	$\sum_{i=0}^{k-1} A^{k-i-1} B u(i)$
21	modulo 3 (02:15)	$T A_D^k T^{-1} x_0$	$T^{-1} A_D^k T x_0$
22	modulo 1 (05:07)	$\bar{x}_2 = (d + e \bar{x}_1) = 0$	$\bar{x}_2 = (d - e \bar{x}_1) = 0$
22	modulo 1 (09:52)	<i>audio: l'uscita</i>	<i>audio: l'ingresso</i>
22	modulo 1 (12:18)	sia allontana	si allontana
22	modulo 2 (07:10)	$\Leftrightarrow$ instabilit�	$\Rightarrow$ instabilit�
22	modulo 2 (08:51)	Poli	Autovalori
22	modulo 3 (02:35)	equazioi	equazioni
22	modulo 3 (08:55)	Juri	Jury
22	modulo 3 (10:35)	$\det A < 1$	$ \det A < 1$

22	modulo 3 (09:31)	$\sum p_i > 0$	$\sum_{i=0}^n p_i > 0$
22	modulo 3 (09:36)	$\sum p_i < 1$	$\sum_{i=1}^n p_i < 1$
23	modulo 1 (06:02)	audio: beta elevato alla k	audio: b elevato alla k
23	modulo 1 (07:38)	$\hat{f}(k)]$	$\hat{f}(k)$
23	modulo 3 (05:50)	audio: della funzione di trasferimento	audio: della trasformata
24	modulo 1 (01:38)	$zX(z) =$	$X(z) =$
24	modulo 1 (03:52)	$\sum_{k=0}^{k-1} A^{k-i-1} Bu(k)$	$\sum_{i=0}^{k-1} A^{k-i-1} Bu(i)$
24	modulo 1 (05:27)	audio: per B per D	audio: per B più D
24	modulo 1 (05:53)	$Z[imp^*(k) = 1]$	$Z[imp^*(k)] = 1$
24	modulo 1 (06:34)	l'ingresso i all'uscita j	l'ingresso j all'uscita i
24	modulo 3 (10:58)	audio: andamento monotono	audio: andamento
24	modulo 3 (11:17)	audio: pari al grado relativo del sistema	audio: pari all'ordine del sistema
24	modulo 3 (12:22)	e^{jJ}	e^{jkJ}
24	modulo 3 (12:59)	e^{jJ}	e^{jkJ}
25	modulo 1 (08:02)	sovraeleongazioni	sovraelongazioni
25	modulo 3 (02:50)	$x((k+1))\Delta t$	$x((k+1)\Delta t)$
25	modulo 3 (02:50)	e^{-lt}	$e^{-l\Delta t}$
25	modulo 3 (da 04:00 a 04:24)	manca la sincronia video/audio	
25	modulo 3 (06:16)	$x((k+1))\Delta t$	$x((k+1)\Delta t)$
25	modulo 3 (06:16)	e^{-lt}	$e^{-l\Delta t}$
25	modulo 3 (06:58)	$e^{l\Delta t}$	$e^{-l\Delta t}$
25	modulo 3 (08:56)	$\Delta t < T_{\min}$	$\Delta t < 2T_{\min}$
26	modulo 3 (04:06)	Single Istruccion	Single Instruction
29	piazzola modulo 2, esercizio 1, pagina 2, riga 3	$ L(jw) = (\sqrt{1+w^2})^3 = 1$	$ L(jw) = 4/(\sqrt{1+w^2})^3 = 1$
32	modulo 1 (07:19)	$ R(jw) \ll 0dB$	$ R(jw) $ "basso"
32	modulo 1 (11:03)	$j_m > \frac{100 \ln\left(\frac{100}{S\%}\right)}{\sqrt{p^2 + \left(\ln\left(\frac{100}{S\%}\right)\right)^2}}$	$j_m > \frac{100 \ln\left(\frac{100}{\bar{S}}\right)}{\sqrt{p^2 + \left(\ln\left(\frac{100}{\bar{S}}\right)\right)^2}}$
32	modulo 1 (11:53)	$ L(jw) \leq N \text{ dB}$	$ L(jw) \leq -N \text{ dB}$
32	modulo 2 (06:13)	$ e(\infty) = \dots$	$ e(\infty) \leq \dots$
33	modulo 2 (05:42)	animazione non corretta della figura	
34	modulo 2 (00:17)	Uno ritardo	Un ritardo
36	modulo 1 (06:26)	daneggiare	danneggiare
36	modulo 2 (00:36)	T_a	T_d
37	modulo 2 (02:32)	interuttore	interruttore

37	modulo 2 (03:12)	interuttore acceso	interruttore acceso
37	modulo 2 (03:12)	interuttore spento	interruttore spento
37	modulo 3 (00:43)	processori	processi